



## Diagonalização de Matrizes com Autovalores Complexos

**Autor(es):** SILVESTRE, Ismael Batista Maidana; TOMASCHEWSKI, Fernanda Kruger; SIMCH, Márcia Rosales Ribeiro; COSTA, Camila Pinto.

**Apresentador:** Ismael Batista Maidana Silvestre

**Orientador:** Márcia Rosales Ribeiro Simch

**Revisor 1:** Germán Ramón Canahualpa Suazo

**Revisor 2:** Cláudio Manoel da Cunha Duarte

**Instituição:** Universidade Federal de Pelotas

### Resumo:

Uma classe bastante abrangente de problemas em fenômenos de transporte tem sido resolvida com a aplicação da transformada de Laplace nas equações de ordenadas discretas. Assim, muitos problemas de transporte de partículas neutras, depois da aplicação direta da transformada de Laplace a um sistema de equações diferenciais, são reduzidos a um sistema linear algébrico:

$l(\#964;) = L^{(-1)} [(sI - M)^{(-1)}] l(0) + H(\#964;)$  (1). Nesse trabalho serão estudadas as vantagens computacionais de alguns métodos, com esse enfoque matricial (1), que já foram implementados com a utilização da diagonalização de matrizes. A diagonalização é o processo para transformar uma matriz (ou operador) diagonalizável em uma matriz diagonal. Então, para a inversão da matriz simbólica em (1) dada por  $(sI - M)$  (2), inicialmente será considerada a decomposição a seguir:  $M = XDX^{(-1)}$ ; (3), onde  $D$  é a matriz quadrada dos autovalores de  $M$  e  $X$  a matriz dos autovetores associados a esses autovalores.

O problema da diagonalização de matrizes está relacionado ao estudo dos autovalores e autovetores da matriz (ou do operador linear) e de alguns polinômios associados ao operador. Então, será considerando que em alguns desses problemas objetos de estudo, os autovalores associados a (2) podem ser complexos; a solução analítica (1), após a utilização da diagonalização na inversão analítica da matriz simbólica, determinada pela expressão  $l(\#964;) = XL^{(-1)} [(sI - D)^{(-1)}] X^{(-1)} l(0) + H(\#964;)$  (4) poderá ser generalizada como a seguir:  $l(\#964;) = e^{(w)} \begin{pmatrix} X_1 & \cos(\#8289;(\#964;D_2)) - Z_1 & \sin(\#8289;(\#964;D_2)) \\ \sin(\#8289;(\#964;D_2)) & -X_1 & \sin(\#8289;(\#964;D_2)) + Z_1 & \cos(\#964;D_2) \end{pmatrix} l(0) + H(\#964;)$ , (5), com  $X$ ,  $D$  e  $X^{(-1)}$  as matrizes decompostas em suas partes reais e imaginárias

$$X = X_1 + iX_2$$

$$D = D_1 + iD_2$$

$$X^{(-1)} = Z = Z_1 + iZ_2$$
 (6)

Serão estudadas soluções que envolvem matrizes muito grandes (problemas que demandam elevada ordem de quadratura) ou com muitos zeros em torno da diagonal principal, e a melhoria no rendimento computacional se implementadas com a utilização de métodos de diagonalização de matrizes.